

#### Universidad Autónoma del Estado de Hidalgo



#### Preparatoria No.3

Área Académica: Matemáticas (Geometría Analítica)

Tema: Coordenadas rectangulares y polares, definiciones fundamentales y teoremas.

Profesor(a): Juana Inés Pérez Zárate

Periodo: Enero – Junio 2012



#### Universidad Autónoma del Estado de Hidalgo

**Topic:** Rectangular and polar coordinates, definitions and theorems. Abstract

#### **Abstract**

This slides present a short introduction to analytic geometry. Concepts about absolute value, directed distance, rectangular and polar coordinates, distance between two points, division of a segment in a given rate, polygons area, function definition and classification are included. Also examples, exercises and tasks are proposed.

Keywords: Points, flat, areas, function.

**Tema:** Coordenadas rectangulares y polares, definiciones fundamentales y teoremas.

#### Resumen

Se hace una breve introducción a la geometría analítica. Se dan a conocer conceptos sobre valor absoluto, distancia dirigida, coordenadas rectangulares y polares, distancia entre dos puntos, división de un segmento en una razón dada, área de polígonos y definición de función y su clasificación. Se proponen ejemplos, ejercicios y tareas.

Keywords: Puntos, plano, áreas, función.





## Desarrollo del tema

Objetivos de aprendizaje: Que el alumno reconozca la importancia de la relación del álgebra con la Geometría y sea capaz de aplicar conceptos para resolver problemas relacionados con distancias entre puntos.



# UNIDAD 1 Coordenadas rectangulares y polares, definiciones fundamentales y teoremas.

### 1.1 Introducción

La geometría plana comprende el estudio de figuras tales como rectas, círculos y triángulos que se encuentran en un plano. Los teoremas se comprueban de manera deductiva por razonamiento a partir de ciertos postulados.



En geometría analítica, las figuras geométricas planas se estudian mediante el uso de sistemas coordenados y de ecuaciones y fórmulas. En particular, se hará notar como se generalizan muchas de las nociones de la geometría elemental por los métodos de la geometría analítica. Esto será ilustrado con aplicaciones a las propiedades de las líneas rectas y de las figuras rectilíneas.

Tarea: investigar la clasificación de los números reales.



#### 1.2 Valor absoluto

Definición de valor absoluto

El valor absoluto de un número real "a" denotado por |a|, se define

1) Si  $a \ge 0$ , entonces |a| = a

2) Si a < 0, entonces |a| = -a

Dado que *a* es negativo en la parte 2) de la definición, - *a* representa un número real positivo.



## Notación de valor absoluto |a|

a) 
$$|3| = 3$$
, porque  $3 > 0$ 

b) 
$$|-3| = -(-3)$$
, porque  $-3 < 0$ . Así,

$$|-3|=3$$

c) 
$$|2 - \sqrt{2}| = 2 - \sqrt{2}$$
, porque  $2 - \sqrt{2} > 0$ 

d) 
$$|\sqrt{2} - 2| = -(\sqrt{2} - 2)$$
, porque  $\sqrt{2} - 2$   
< 0. Así,

$$|\sqrt{2} - 2| = 2 - \sqrt{2}$$



Por los incisos anteriores, en general, tenemos:

|a| = |-a| para todo número real a

Supresión de un símbolo de valor absoluto

Si x < 1, reescribe  $|x - 1| \sin u \sin e \sin u$  símbolo de valor absoluto.



Solución: Si x < 1, entonces x - 1 < 0; esto es,

x – 1 es negativo; por lo tanto, por la parte 2)

de la definición de valor absoluto,

$$|x-1| = -(x-1) = -x + 1 = 1 - x$$

$$|7-2| = |2-7| = 5$$

$$|5| = |-5| = 5$$

$$5 = 5 = 5$$



Solución: Si x < 1, entonces x - 1 < 0; esto es,

x – 1 es negativo; por lo tanto, por la parte 2)

de la definición de valor absoluto,

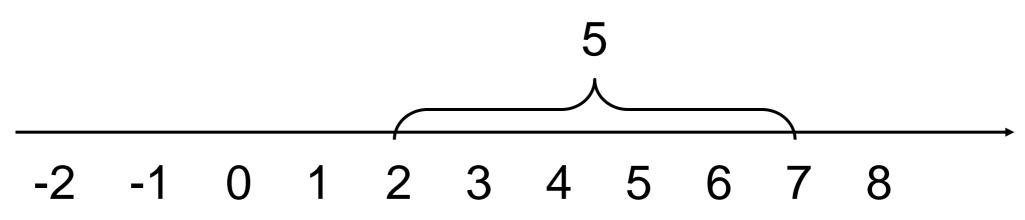
$$|x-1| = -(x-1) = -x+1 = 1-x$$

$$|7-2| = |2-7| = 5$$

$$|5| = |-5| = 5$$

$$5 = 5 = 5$$





Se usará el concepto de valor absoluto para definir la distancia entre dos puntos de una recta coordenada

1.3 Distancia dirigida

Para la recta *e*, AB es un segmento cuyos extremos son A y B



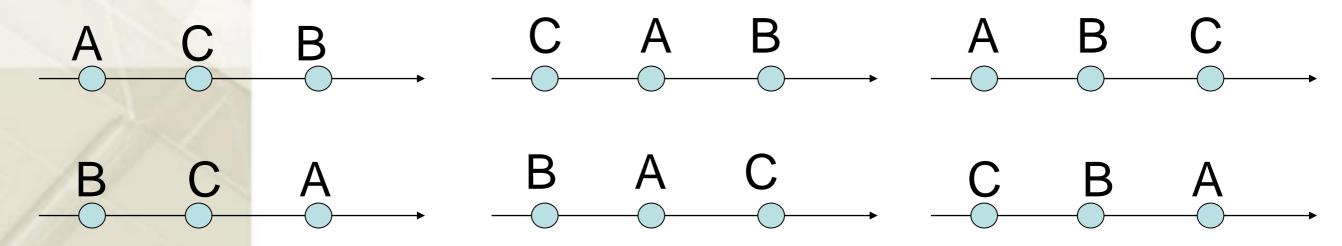
1	A	В
L	•	•

cuya longitud se representa por  $\overline{AB}$ 

Para efectos de geometría analítica añadiremos al concepto de segmento, la idea de sentido o dirección, decimos entonces que el segmento AB está dirigido de A hacia B, y lo indicamos por medio de una flecha. En este caso A se llama origen o punto inicial y B extremo o punto final o viceversa.



Si ahora consideramos 3 puntos distintos A, B y C sobre una línea recta cuya dirección positiva es de izquierda a derecha, hay 6 ordenaciones posibles de estos puntos.



Si consideramos solamente segmentos dirigidos de longitudes positivas, tenemos las 6 relaciones siguientes:



$$AC+CB = \overline{AB}$$
 $CA+\overline{AB}=\overline{CB}$ 
 $AB+\overline{BC}=\overline{AC}$ 

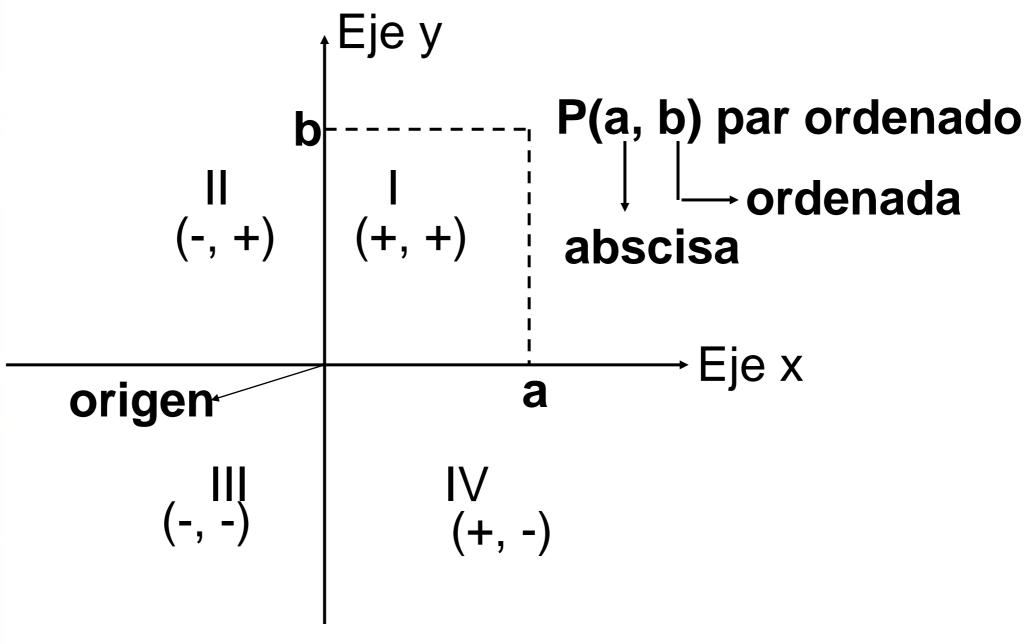
$$\overline{BC} + \overline{CA} = \overline{BA}$$

$$\overline{BA} + \overline{AC} = \overline{BC}$$

$$\overline{CB} + \overline{BA} = \overline{CA}$$



# 1.4 Coordenadas rectangulares, polares y conversión





# Tarea: investigar la biografía de René Descartes.

Traer compás, regla y transportador

El sistema coordenado rectangular en el plano establece una correspondencia biunívoca entre cada punto del plano y un par ordenado de números reales.



Ejercicios: trazar el triángulo cuyos vértices son:

A(3, 2) B(-4, 1) y C(1, -5)

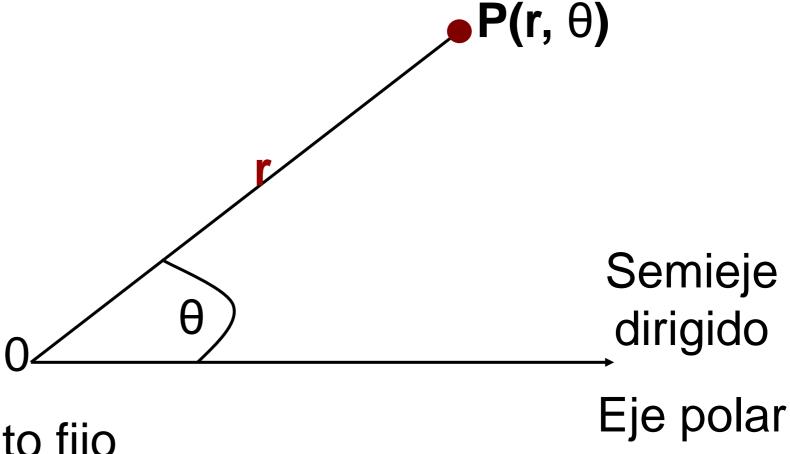
Trazar el polígono cuyos vértices son:

P(5, -1) Q(3, 4) R(-4, 4) S(-3 -2) y

T(0, -6)



## Coordenadas polares



Punto fijo

Origen o polo

r = d(0, P)

θ denota la medida de cualquier ángulo r y θ son coordenadas polares de P



θ es positivo si el ángulo es generado por una rotación del eje polar en sentido contrario al giro de las manecillas del reloj y negativo si la rotación es en el sentido del giro de las manecillas del reloj.

Como los ángulos pueden darse en grados o radianes tenemos que

 $\pi$  radianes = 180°



## de donde, 1 radián =

$$\frac{180}{p} = 57^{\circ}17'45''$$
aproximadamente

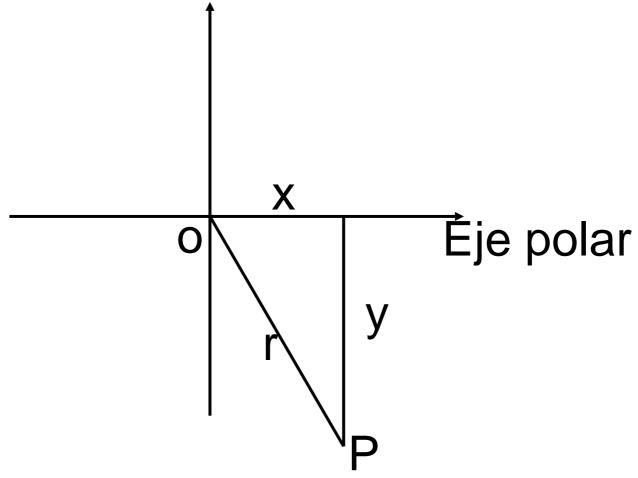
$$1^{\circ} = \frac{p}{180}$$
 radianes = 0.0117453 rad aprox.



# Conversión. Paso de coordenadas polares a rectangulares y viceversa

Teorema: si el polo y el eje polar del sistema de coordenadas polares coinciden, respectivamente, con el origen y la parte positiva del eje "x" de un sistema de coordenadas rectangulares, el paso de uno a otro de estos sistemas puede efectuarse por medio de las siguientes fórmulas de transformación:





$$x = r \cos q$$

$$y = r \sin q$$

$$x^{2} + y^{2} = r^{2}$$

$$q = \tan^{-1} \frac{\partial y \ddot{\partial}}{\partial x \ddot{\partial}}$$

$$r = \pm \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$Senq = \pm \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

$$\cos \gamma = \pm \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$



Ejemplo: Hallar las coordenadas rectangulares del punto P cuyas coordenadas polares son (4, 120°)

$$r = 4; \quad \theta = 120^{\circ}$$

$$x = r \cos \theta$$
  $y = r \sin \theta$ 

$$x = 4Cos 120^{\circ}$$
  $y = 4 Sen 120^{\circ}$ 

$$x = 4(-0.5)$$
  $y = 4(0.86602)$ 

$$x = -2$$
  $y = 3.4641$ 



# Entonces las coordenadas rectangulares de P son (– 2, 3.4641)

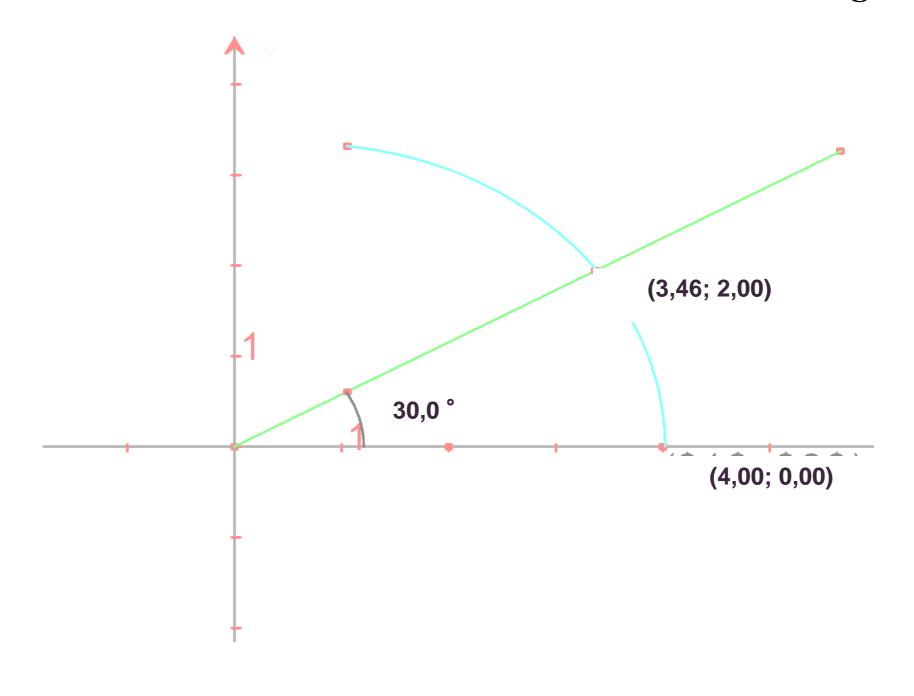
Complementa la siguiente tabla.



Ángulo θ en		Ángulo θ en	
Radianes	Grados	Radianes	Grados
0	0°		
<u>p</u>	30°	$\frac{3}{4}\pi$	
<u>p</u> 4	45°	$\frac{7}{6}\pi$	
<u>p</u> 3	60°	$\frac{4}{3}\pi$	
$\frac{p}{2}$	90°	$\frac{3}{2}\pi$	
$\frac{2}{3}p$	120°	$\frac{7}{4}\pi$	

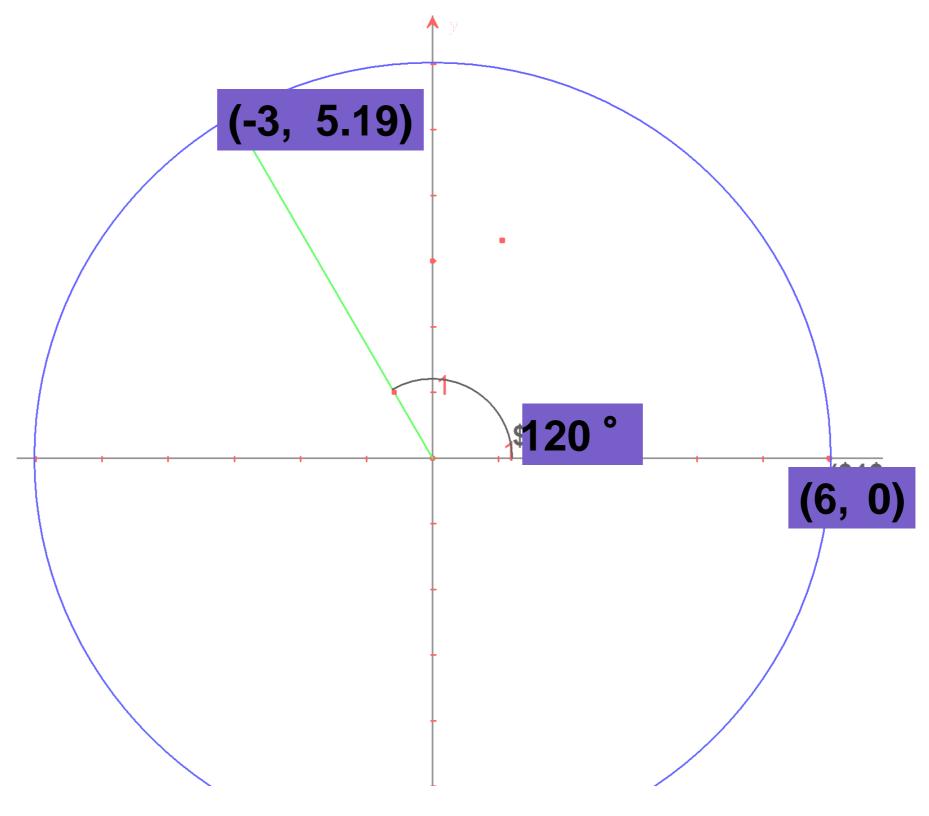


# Ejemplo: trazar el punto $P(4, \frac{P}{6})$





# Trazar el punto P(6, $\frac{2}{3}p$ )





## Convierte a coordenadas polares las siguientes coordenadas rectangulares:

A(5, 3)

B(-3, 4)

$$r = \pm \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\theta = Tan^{-1} \left(\frac{y}{x}\right)$$

$$\theta = Tan^{-1} \left(\frac{y}{x}\right)$$

$$\theta = Tan^{-1} \left(\frac{y}{x}\right)$$

$$\theta = 30.96$$

$$\theta = Tan^{-1} \left(\frac{3}{5}\right)$$

$$\theta = Tan^{-1} (0.6)$$

$$\theta = 30.96$$

$$\theta = 30^{\circ}57'49''$$

$$r = \pm \sqrt{x^{2} + y^{2}}$$

$$\theta = Tan^{-1} \left(\frac{3}{5}\right)$$

$$r = \pm \sqrt{(-3)^{2} + 4^{2}}$$

$$q = Tan^{-1} \frac{x}{6} + \frac{4}{3} \frac{0}{6}$$

$$q = Tan^{-1} \left(\frac{y}{x}\right)$$

$$\theta = Tan^{-1} \left(0.6\right)$$

$$r = \pm \sqrt{9 + 16}$$

$$q = Tan^{-1} \left(-1.33\right)$$

$$q = -53.0612 + 180$$

$$q = 126.93$$

$$q = 126.93$$

$$q = 126.93$$

$$q = 126.956'19''$$



#### TAREA:

•CONVIERTE A COORDENADAS POLARES LOS SIGUIENTES PUNTOS:

A(3, 5); B(-3, 4); C(1, 7); D(-6, 3); E(5, 2). GRAFICAR

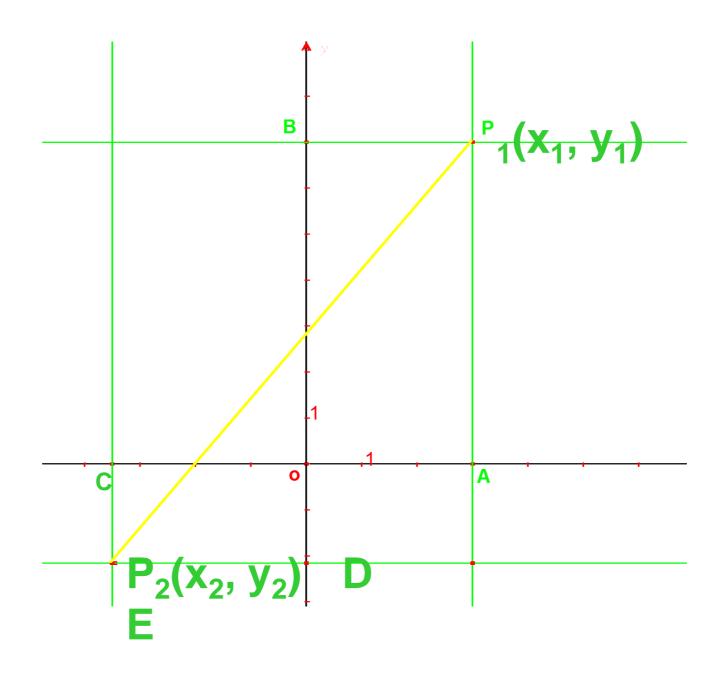
•CONVIERTE A COORDENADAS RECTANGULARES LOS SIGUIENTES PUNTOS:

P(4, 30°); Q(3, 70°); R(6, 130°); S(5, 90°); T(7, 45°)

**GRAFICAR** 



## 1.5 DISTANCIA ENTRE DOS PUNTOS Sean $P_1(x_1, y_1)$ y $P_2(x_2, y_2)$ dos puntos cualesquiera.





Vamos a determinar la distancia d entre  $P_1$  y  $P_2$ , siendo $d = |\overline{P_1P_2}|$ 

Por  $P_1$  y  $P_2$  trazamos las perpendiculares  $P_1A$  y  $P_2D$  a ambos ejes coordenados, y sea E su punto de intersección.

Consideremos el triángulo rectángulo P<sub>1</sub>EP<sub>2</sub>



#### Por el teorema de Pitágoras tenemos:

$$d^{2} = \overline{P_{1}P_{2}}^{2} = \overline{P_{2}E}^{2} + \overline{EP_{1}}^{2}$$

$$= (x_{1} - x_{2})^{2} + (y_{1} - y_{2})^{2}$$

$$d^{2} = (x_{1} - x_{2})^{2} + (y_{1} - y_{2})^{2}$$

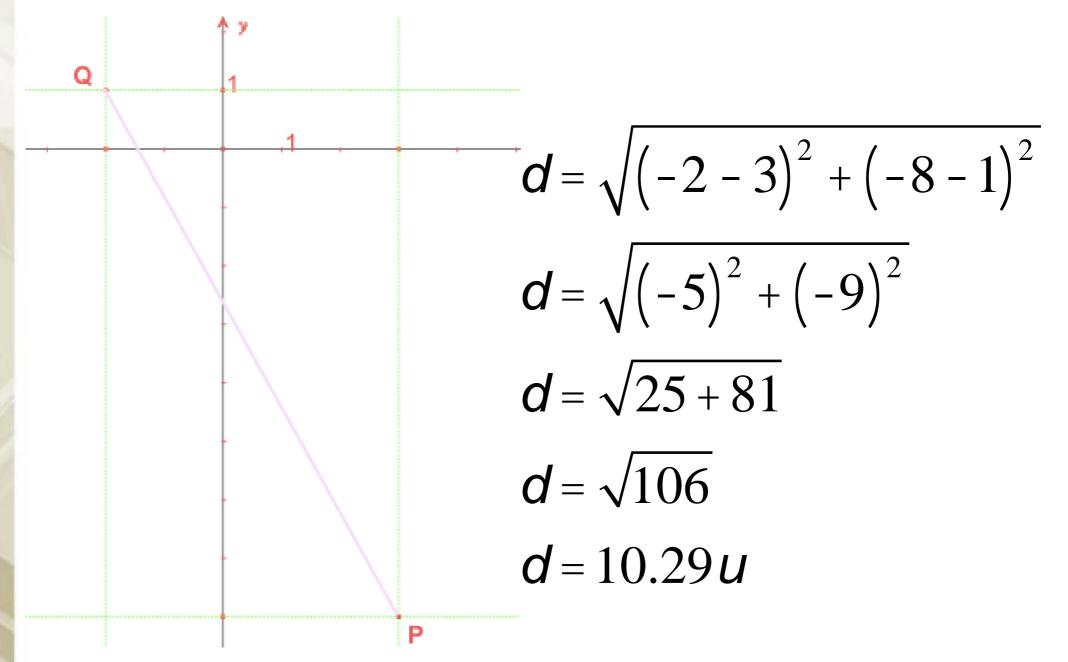
$$d = \sqrt{(x_{1} - x_{2})^{2} + (y_{1} - y_{2})^{2}}$$

Por el teorema: en un sistema coordenado lineal, la longitud del segmento dirigido que une dos puntos dados se obtiene, en magnitud y sentido, restando la coordenada el origen de la coordenada el extremo

o también 
$$d = |P_1P_2| = |x_1 - x_2|$$
  
 $d = |P_2P_1| = |x_2 - x_1|$ 



Aplicación del concepto de distancia entre dos puntos: Hallar la distancia entre los puntos P(3, -8) y Q (-2, 1)



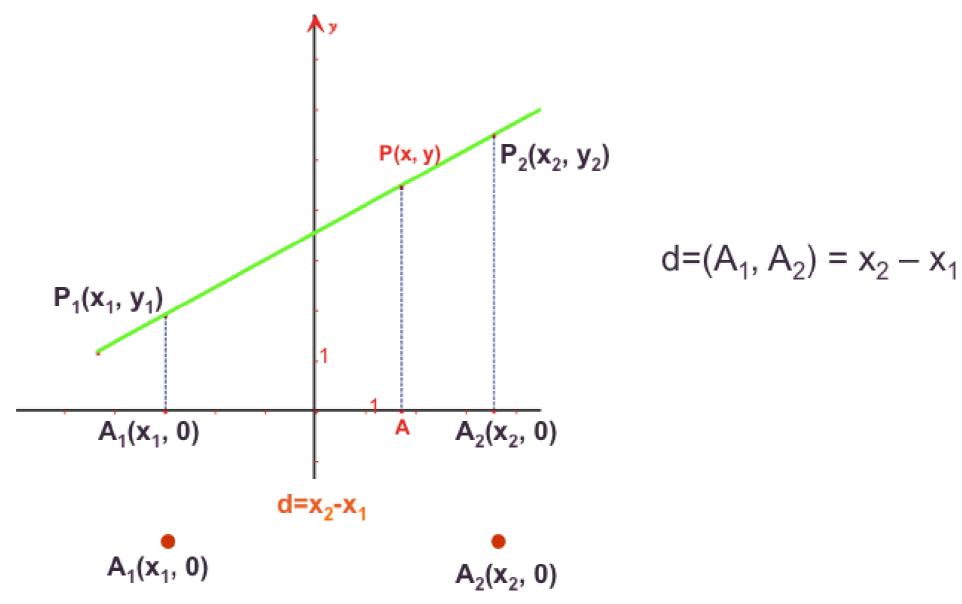


Tarea: hallar la distancia entre los siguientes pares de puntos. Graficar

6.- Resolver ejercicios 1, 2, 5, 7 y 9 página 15 del libro de Geometría Analítica de Lehmann



# 1.6 División de un segmento en una razón dada





Si queremos encontrar las coordenadas del punto P que se halla a de la distancia de P<sub>1</sub> a P<sub>2</sub>

vemos que puesto que A está a entre  $A_1$  y  $A_3^2$ ,

la coordenada de x de A es igual a la coordenada de x de  $A_1$ , más de la distancia de  $A_1$  a  $A_2$ ;

analíticamente es así:  $x = x_1 + (x_2 - x_1)$ 

 $\frac{2}{3}$ 



En forma análoga, la coordenada de y de A es:

$$y = y_1 + (y_2 - y_1)$$

En general si la razón dada la representamos por "k" las expresiones anteriores quedan así:

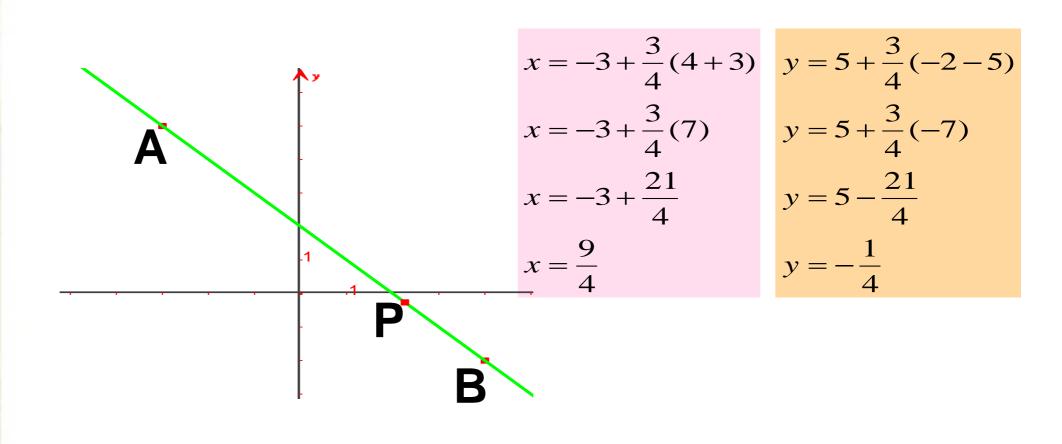
$$x = x_1 + k (x_2 - x_1)$$

$$y = y_1 + k (y_2 - y_1)$$



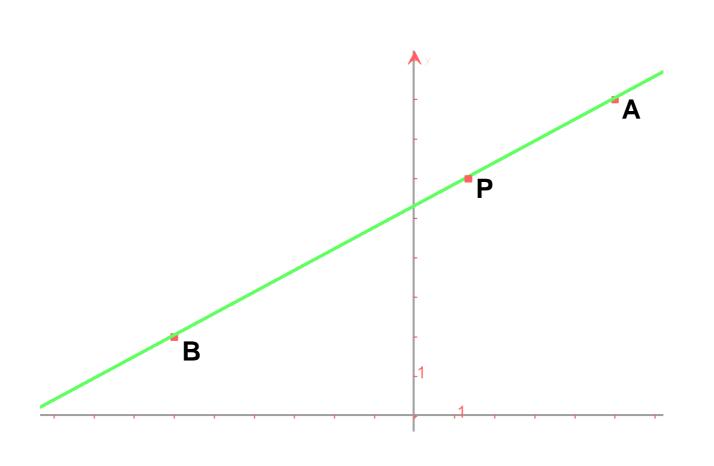
Aplicación.

Encontrar las coordenadas de un punto que se encuentra a ¾ de la distancia que hay de A(-3, 5) a B(4, -2). Graficamos





# Dados A (5, 8) y B (-6, 2), encuentra el punto del segmento AB que se localice a 1/3 del recorrido de A a B



$$x = 5 + \frac{1}{3}(-11)$$

$$x = 5 - \frac{11}{3}$$

$$x = \frac{4}{3}$$

$$y = 8 + \frac{1}{3}(2 - 8)$$

$$y = 8 + \frac{1}{3}(-6)$$

$$y = 8 - 2$$

$$y = 6$$



#### Tarea:

Encontrar las coordenadas de un punto que se encuentra a ¾ de la distancia que hay de A(-3, 5) a B(4, -2)Encontrar las coordenadas de un punto que se encuentra a 3/5 de la distancia que hay de P(2, 6) a Q(5, -Encontrar las coordenadas de un punto que se encuentra a 1/3 de la distancia que hay de T(3, -5) a U(-4, 2)Encontrar las coordenadas de un punto que se encuentra a 4/7 de la distancia que hay de

L(- 4, - 2) a M(4, 6) Graficar cada ejercicio por separado.



### Caso particular: punto medio de un segmento

- División de un segmento en dos partes iguales, también llamado punto medio de un segmento.
- Se aplican las siguientes expresiones para hallar las coordenadas del punto medio de un segmento.

$$x = \frac{x_2 + x_1}{2}$$

$$y = \frac{y_2 + y_1}{2}$$



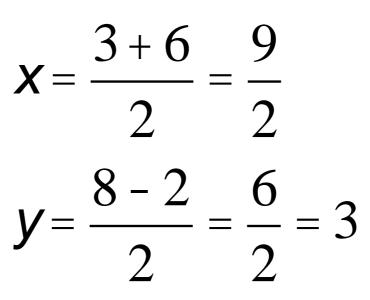
Dibújese el triángulo con vértices A(- 3, -4), B(6, - 2) y C(3, 8). Encuéntrense las coordenadas del punto sobre cada mediana que se halla a 2/3 de la distancia que hay entre el vértice y el punto medio del lado opuesto, este punto es el baricentro del triángulo.

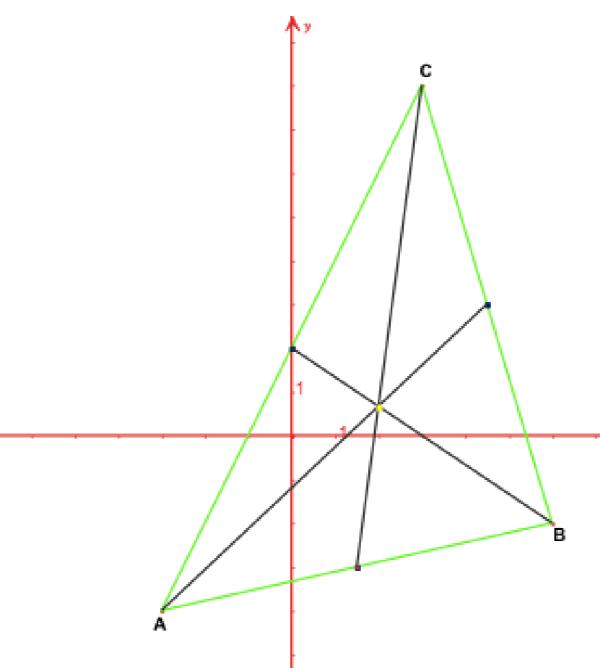
 Primero encontramos los puntos medios de cada lado del triángulo para poder trazar las medianas.

$$x = \frac{x_2 + x_1}{2} = \frac{6 + (-3)}{2} = \frac{6 - 3}{2} = \frac{3}{2}$$

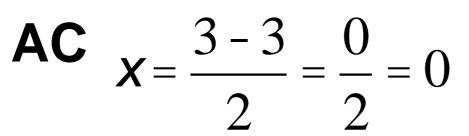
$$y = \frac{y_2 + y_1}{2} = \frac{-2 + (-4)}{2} = \frac{-2 - 4}{2} = \frac{-6}{2} = -3$$











$$y = \frac{8-4}{2} = \frac{4}{2} = 2$$

Ahora tomamos el segmento CM por ejemplo, y calculamos el punto que se encuentra a 2/3 de C hacia M

$$C(3,8); M\left(\frac{3}{2}, -3\right); r = \frac{2}{3}$$

$$x = x_1 + r(x_2 - x_1)$$

$$x = 3 + \frac{2}{3}\left(\frac{3}{2} - 3\right)$$

$$x = 3 + \frac{2}{3}\left(-\frac{3}{2}\right)$$

$$x = 3 - 1$$

$$y = y_1 + r(y_2 - y_1)$$

$$y = 8 + \frac{2}{3}(-3 - 8)$$

$$y = 8 + \frac{2}{3}(-11)$$

$$y = 8 - \frac{22}{3}$$

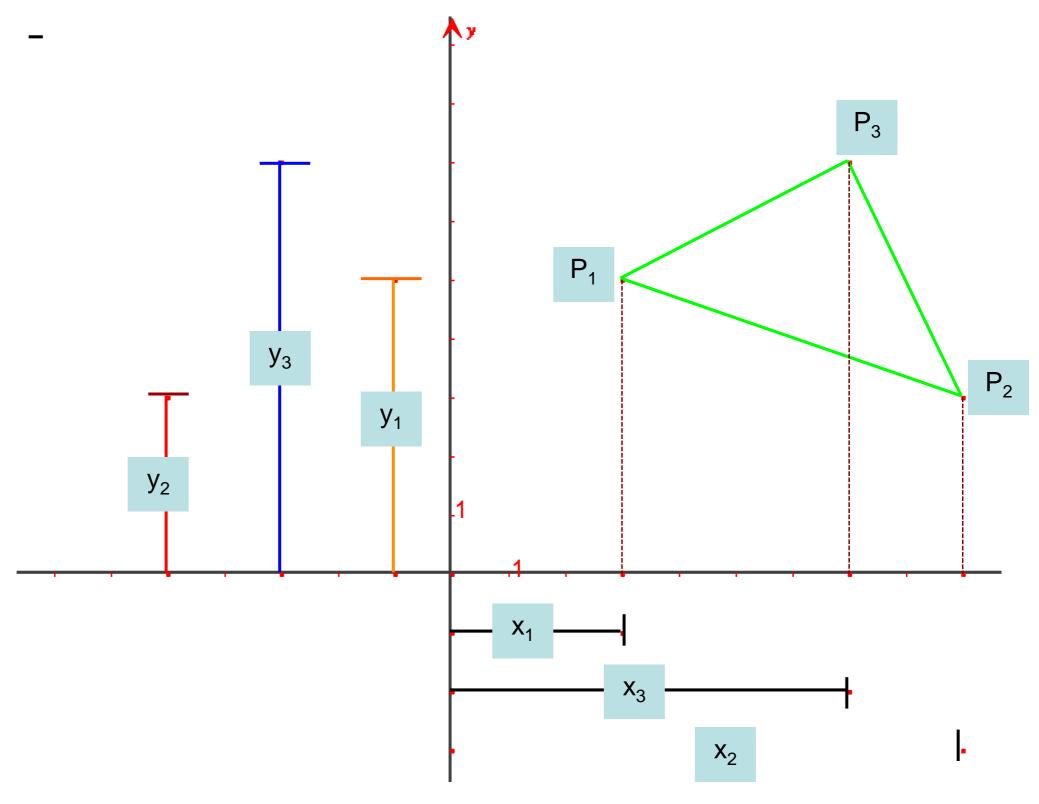
$$y = 8 - \frac{22}{3}$$

$$y = \frac{2}{3}$$

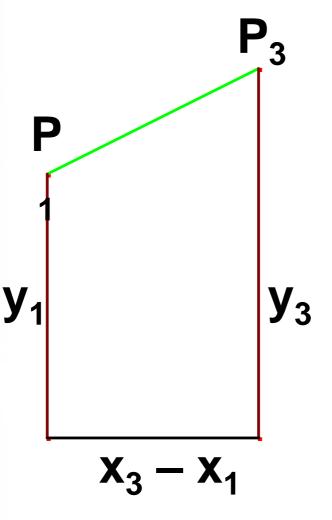
Tarea: calcular el punto que se encuentra a 2/3 de A hacia M y de B hacia M y hacer lo mismo con los siguientes triángulos:

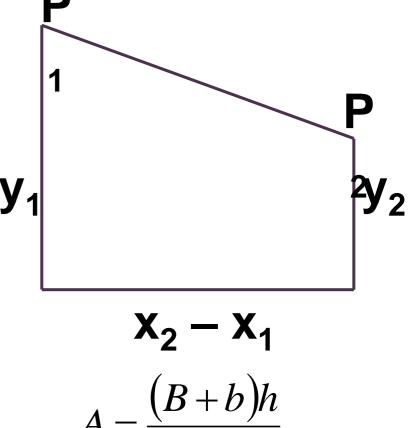


#### 1.7 Área de polígonos









$$A = \frac{(B+b)h}{2}$$

$$A = \frac{(B+b)h}{2} \qquad A = \frac{(B+b)h}{2} \qquad A = \frac{(B+b)h}{2}$$

 $X_2 - X_3$ 

$$A = \frac{(y_3 + y_1)(x_3 - x_1)}{2} + \frac{(y_3 + y_2)(x_2 - x_3)}{2} - \frac{(y_1 + y_2)(x_2 - x_1)}{2}$$



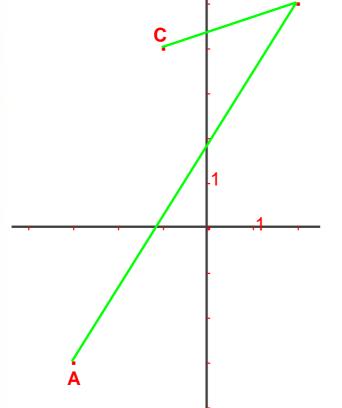
$$A = \frac{1}{2}(x_3y_3 + x_3y_1 - x_1y_3 - x_1y_1 + x_2y_3 + x_2y_2)$$

$$-x_3y_3-x_3y_2-x_2y_1-x_2y_2+x_1y_1+x_1y_2$$

$$A = \frac{1}{2}(x_1y_2 + x_2y_3 + x_3y_1) - (x_1y_3 + x_2y_1 + x_3y_2)$$

Ejemplo: Hallar el área de un triángulo cuyos vértices son: A(- 3, - 3), B(2, 5), C(-1, 4).

Graficamos<sub>B</sub>



$$A = \frac{1}{2}(-15+8+3)-(-12-6-5)$$

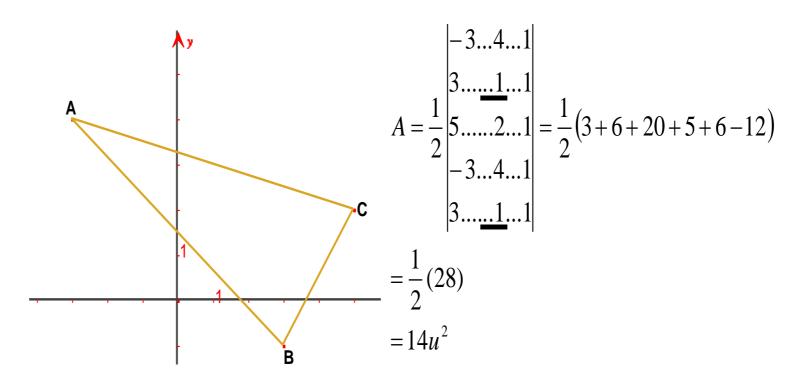
$$A = \frac{1}{2}(-4) - (-23)$$

$$A = \frac{1}{2}(-4 + 23)$$

$$A = \frac{19}{2} = 9.5u^2$$



Otra forma de hallar el área de un triángulo o un polígono es por medio del método de determinantes. Hallar el área de un triángulo cuyos vértices son A(-3, 4), B (3, -1) y C(5, 2). Graficamos



Tarea. Hallar el área de los siguientes polígonos cuyos vértices son:



#### **Funciones Elementales**

matemática, las funciones En **polinómicas** son las funciones  $x \rightarrow P(x)$ , donde P es un polinomio en x, es decir una suma finita de potencias de x multiplicados por coeficientes reales.

En matemática, un polinomio, es una expresión en la que constantes y variables se combinan usando tan sólo adición, substracción y multiplicación. Por ejemplo,  $2x^2yz^3-3y^2+5yz-2$ 

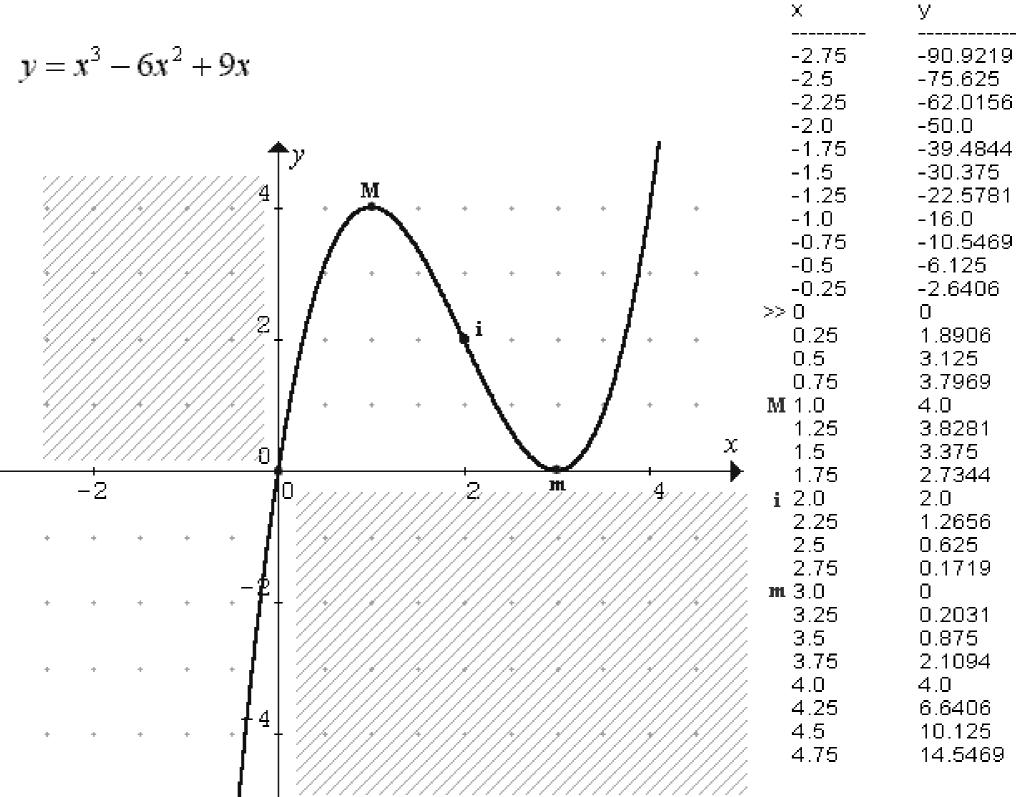
es un polinómio, pero

$$\frac{1}{x^2+1}$$

no es un polinomio.



## GRÁFICA DE UNA FUNCIÓN POLINÓMICA





### Función lineal: ax + b es un binomio del primer grado

Una función lineal de una variable real es una función matemática de la forma:

$$f(x) = mx + b$$

donde **m** y **b** son constantes.
Una función lineal de una única variable independiente **x** suele escribirse en la forma siguiente

$$y = mx + b$$

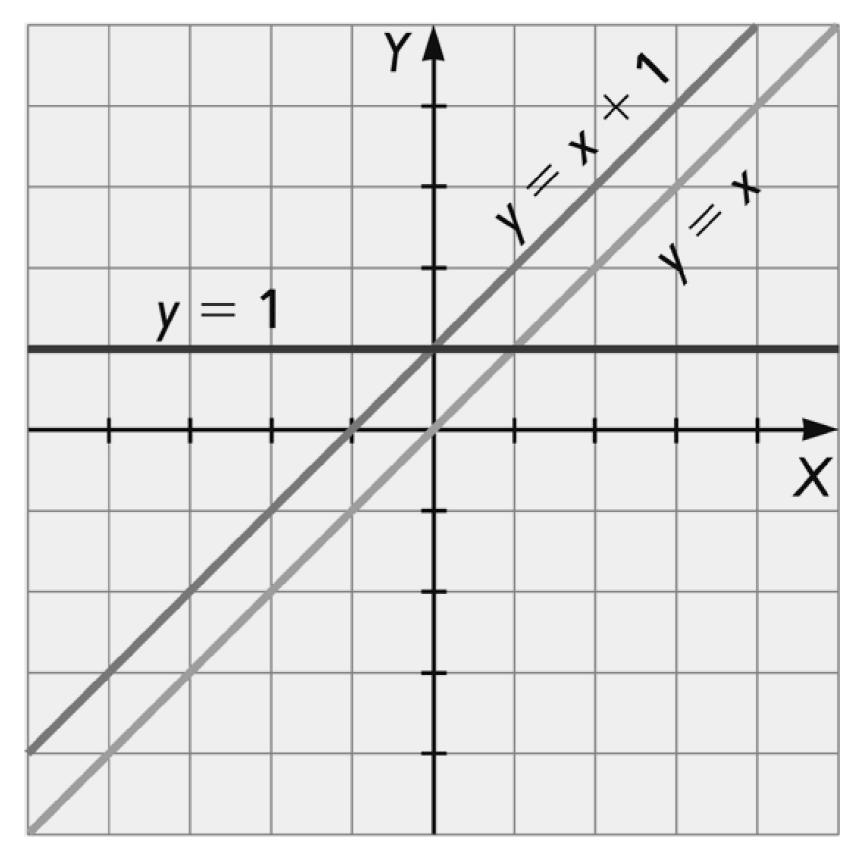
que se conoce como ecuación de la recta en el plano xy.

m es denominada la pendiente de la recta.

**b** es la ordenada en el origen, el valor de y en el punto x= 0.



#### GRÁFICA DE FUNCIONES LINEALES





Función cuadrática: ax² + bx + c es un trinomio del segundo grado.

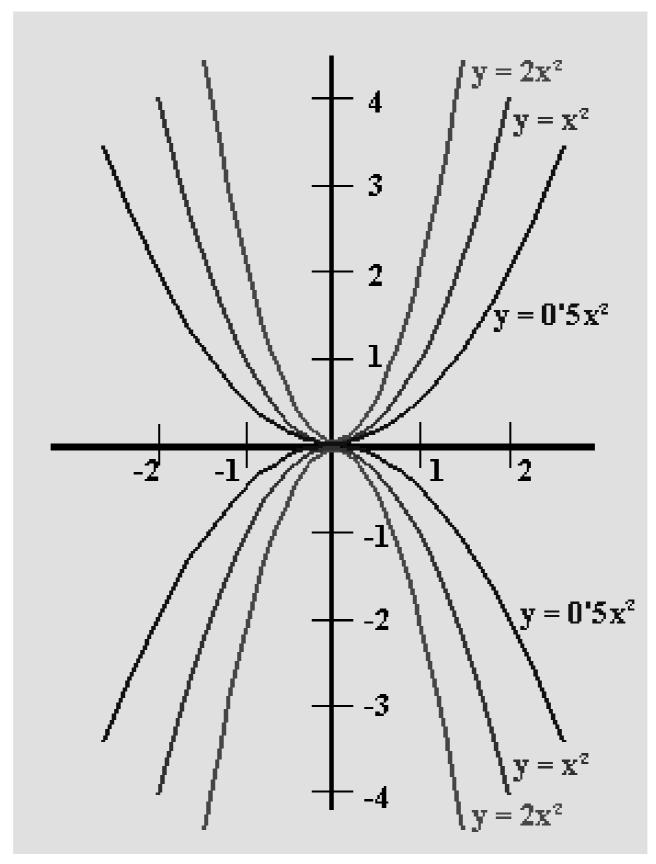
 Una ecuación de segundo grado con una incógnita es una ecuación que se puede poner bajo la forma canónica:

$$ax^2 + bx + c = 0$$

 donde a, b y c, con a ≠ 0, son números que pertenecen a un cuerpo, usualmente a R o a C.



#### GRÁFICA DE DIFERENTES FUNCIONES CUADRÁTICAS





#### FUNCIONES TRASCENDENTALES

 Cualquier función que no se puede expresar como una solución de una ecuación polinómica se le llama función trascendental.

#### Función exponencial

En términos generales, una función es exponencial si se expresa de la  $F(x) = K \cdot a^x$  La expresión **función exponencial** se reserva para la inversa de la función logaritmo natural o, dicho en otros términos, para el caso en que a = e. Con esa definición, su dominio es R, pero se puede ampliar al cuerpo de los complejos.

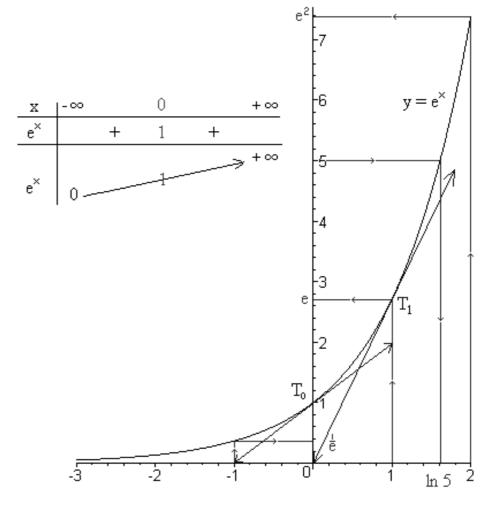


### Esta función se nota exp: **R** → **R**+\*

$$x \mapsto e^x = \exp(x)$$

donde e es la base de los logaritmos naturales.

$$y = \exp x <=> x = \ln y$$
  
(con y >0)



La tangente en x = 1, T1, pasa por el origen.

La tangente en x = 0, T0, pasa por el punto (-1, 0).



#### FUNCIÓN LOGARÍTMICA

En Matemática, el **logaritmo** es la función inversa de la función potencia  $x = b^n$ , que permite obtener n. Esta función se escribe como  $n = \log b x$ .

Por ejemplo:

$$_{3^4=81}$$
  $\longrightarrow$   $log_381=4$ 

El logaritmo es una de tres funciones relacionadas entre sí: en *bn* = *x*, *b* puede ser encontrado con radicales, *n* con logaritmos y *x* con exponenciación.



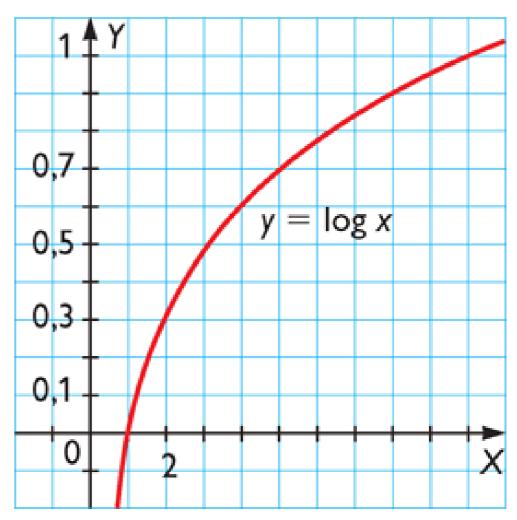
Se denomina logaritmo neperiano o logaritmo natural (In)

al logaritmo en base e de un número.

La función log b(x) está definida dondequiera

que x es un número real positivo y b es un número real positivo diferente a 1.

GRÁFICA DE UNA FUNCIÓN LOGARÍTMICA





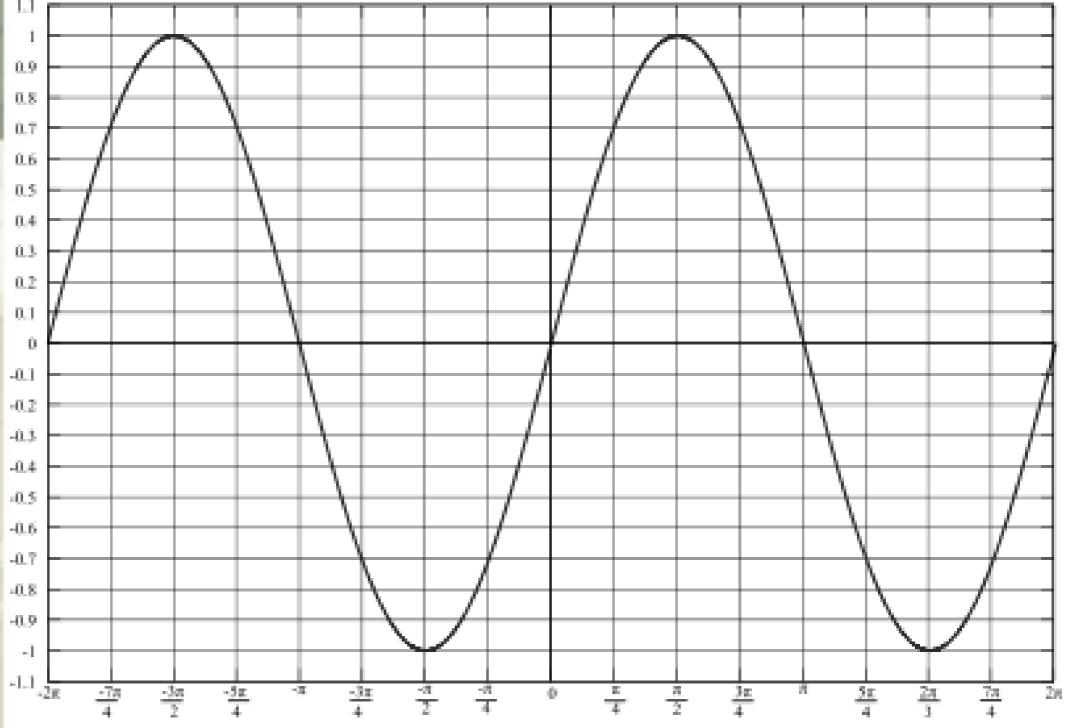
#### Funciones trigonométricas:

En matemáticas, se entiende por **sinusoide** la función seno o la curva que la representa, en general todos los gráficos de ondas se llaman sinusoides. La sinusoide puede ser descrita por la siguiente fórmula:  $A \sin x (fx + \varphi)$ 

A es la amplitud f es la frecuencia  $\varphi$  es la fase O también  $\tau$  es el período de oscilación



#### Función seno para A = f = 1 y $\varphi = 0$ .

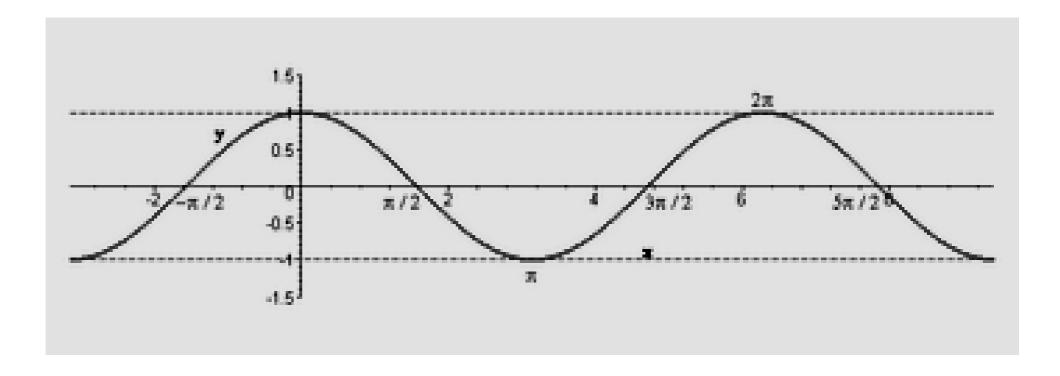




- En trigonometría el coseno (abreviado cos) se define como la razón entre el cateto adyacente y la hipotenusa. O también como la abscisa correspondiente a un punto que pertenece a una circunferencia unitaria centrada en el origen.
- En matemáticas el coseno es la función obtenida al hacer variar la razón mencionada, siendo una de las funciones trascendentes.



# Representación de la función coseno, denominada <u>cosinusoide</u>.





### Bibliografía

- GARCÍA Juárez Marco Antonio, LOPEZ Rueda Gonzalo. Geometría y Trigonometría Editorial Esfinge.
- ANFOSSI Agustín. Geometría Analítica. Editorial Progreso.